ATM-40D INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN
MW y PIR DETECTOR DE MOVIMIENTO

1. INTRODUCCIÓN

ATM-40D es un detector PIR de doble tecnología, organizado por dos sensores:
A: PIR dual
B: Estilo de transportación MW
Los dos sensores son controlados por un CPU 8 Bit, el CPU ofrece una optimización del proceso de los sensores, por un software inteligente de proceso de señales. Las ventajas del ATM-40D son: ofrece 3 tipos de modos de detección en 2 grados de sensibilidad,para seleccionar el modo de detección más perfecto y amplio para las necesidades especiales del sitio que se desea proteger. Incluyendo los modos normales "Y", "O", ATM-40D posee un modo "B", para evitar el daño en el lente al rociarlo con spray. Por otro lado, ATM-40D posee funciones como el ajuste automático contra anti -enmascaramiento,modo de detección PIR simple, proceso sincrónico de MW,tipo de memoria de alarma, etc.

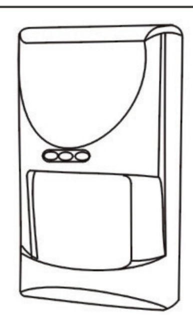


Figura 1

2. BRIEFINTRODUCTION

-Selector automático de anti-máscara
-Sincronización de microondas
-Sensibilidad de detección seleccionable
-Tipo de memoria de alarma
-Led alternativo ON/OFF
-Anti-luz blanca
-Relé de salida sólido
-Micro- tira MW con transmisión de pulsos
-Lente fresnel de 18 haces con vista ventana hacia abajo, en sus 4 planos.
-Ajuste vertical
-Partes ópticas a prueba de aire
-Embutido de pared
-Vista total de 90º, escala de monitoreo: 15mts
-Instalación en pared y en esquina. Conector universal para las opciones:
-ajuste 90º horizontal -ajuste 90º vertical

3. ESPECIFICACIONES

Energía: 9-16VDC
Corriente: 30mA
Altura de instalación: 1.5m - 2.4m
Cobertura: 12m * 12m 100º
Frecuencia MW: 10.525 GHz
Tiempo de alarma: 3 seg
Anti RFI / EMI: 0.1-500MHz / 3V / m
Anti luz blanca: >10000LUX
Alarma de salida: 100mA /24V
Salida de máscara: 100mA / 24V
Temperatura: -10ºC / +55ºC
Humedad (RH): 95%
Sensibilidad: H / L seleccionable
Velocidad de detección: 0.2m/s
Dimensiones: 109 mm * 65 mm * 47 mm

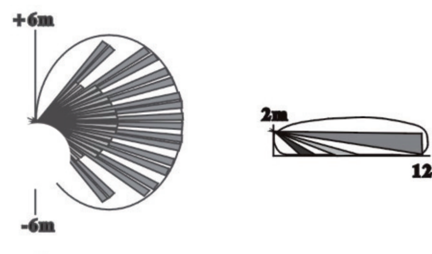


Figura 2

4. GUÍA DE INSTALACIÓN

Seleccione el mejor punto de instalación que encaje para las tecnologías PIR y MW. Coloque el ATM-40D en el lugar elegido y mantengalo alejado de puertas, ventanas, maquinas en funcionamiento y fuentes de calor.

Si un lugar de detección necesita dos o más sensores, tome como referencia el tablero de control MWSY-8 para la instalación (vea la sección "sincronización de mw" para evitar la interferencia de microondas.)



No exponer de forma directa a fuentes de frio/calor

La base de instalación debe ser estable



No exponer directamente a la luz solar

Error de instalación



Mantengalo alejado de fuertes interferencias

Mantengalo alejado de fuentes de alta tensión



No instale más de dos detectores en el mismo sitio

Figura 3

5. FIJACIÓN A LA PARED

Para conseguir la mejor señal en la escala de cobertura, el detector debe ser instalador en 2.1 metos de altura y en posición de ajuste vertical.
A. De todos modos, el detector puede ser instalador en una altura máxima de 4 metros. Asegúrese de que el detector tenga una vista amplia.
Remueva la cubierta frontal, retire los tornillos y luego saque el PCB. Rompa el agujero pre-ajustado (Figura 4), si es necesario, revele el "agujero pre-ajustado para embutido en pared", y rasgue una vez el "agujero de cableado", marque el punto del agujero en la pared y coloque la etiqueta "embutido" en el agujero pre-ajustado. Perfore agujeros de 3.6mm y coloque los tornillos en "tornillos para embutido " deje que su extremo delantero quede a 5/6 mm de la pared. Pase el cable por el agujero de cableado y fije la cubierta inferior en la pared, asegurese de que la cubierta superior encaja en el sitio obligado.

Instale el Micro Switch para embutido en el punto indicado, doble el pequeño polo de manera que sea presionado por los tornillos, fije la cubierta de embutido con tornillos. Instale el PCB. Conecte el micro switch al "embutido" monitoreando el conector y conecte los cables. Conecte la alimentación y el detector realizará un auto-chequeo durante los primeros 90 segundos, durante este tiempo, el LED va a brillar alternativamente hasta entrar en el modo detección.

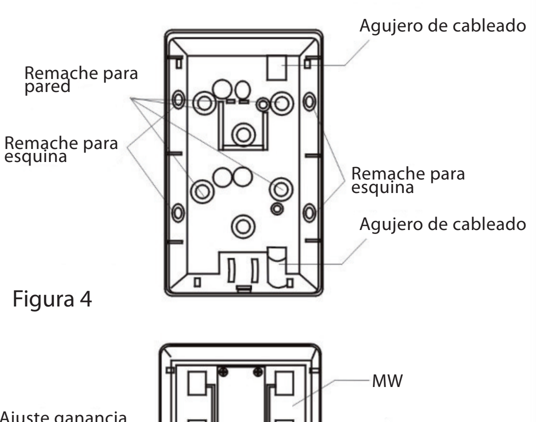


Figura 4

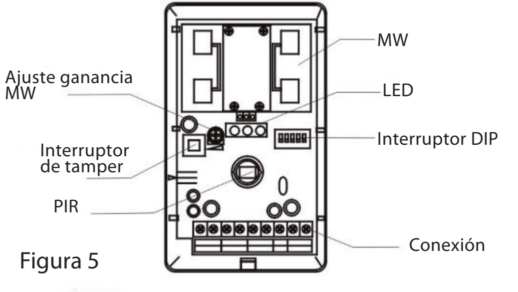


Figura 5

6. PRUEBA

DIP 1 interruptor en "OFF" (cobertura anti-máscara apagada)
DIP 5 interruptor en "OFF" (Leds activos)

Nota: Durante este modo, la función anti-máscara se encuentra limitada.

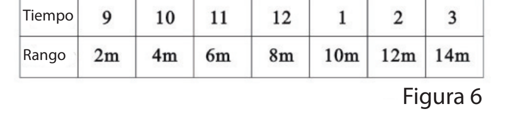
MW

Sintonize el sintonizador de MW al mínimo (la capacidad puede ser ajustada entre 2-15m),para el extremo de la zona de protección: cuando el indicador led se apague,la operación radial de movimiento del detector, chequee la detección de microondas por el led verdad. Si el led verde no brilla, mueva el sintonizador de mw en el sentido de las agujas del reloj para incrementar su capacidad.Repita estas pruebas varias veces hasta lograr la distancia requerida.
Observaciones: Ajustes MW, ponga la capacidad al mínimo para que las MW puedan penetrar la pared mientras que la alta capacidad no es de ayuda para la función del detector en el área protegida. (las MW consiguen las más alta sensibilidad cuando realiza movimientos radiales para el detector)

PIR
Cierre la cubierta frontal, cuando el indicador LED se apague, realice movimientos horizontales en el área de detección, chequee el estado de detección del PIR a través del LED amarillo. Este paso puede ser chequeado mientras se encuentra en la esquina del área de detección, el PIR alcanza la más alta sensibilidad cuando se realizan movimientos horizontales al detector. Cuando todos los interruptores DIP se encuentren en el estado "OFF", el monitor esta en el modo de operación estándar.

Cobertura ANTI-MÁSCARA / y / ALTA SENSIBILIDAD / ACTIVACIÓN LED

Nota: Cuando haya alguna interferencia con el monitor, la función de cobertura anti-máscara será limitada.



Tiempo	9	10	11	12	1	2	3
Rango	2m	4m	6m	8m	10m	12m	14m

Figura 6

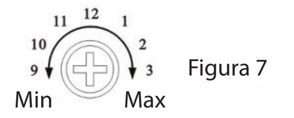


Figura 7

Ganancia MW

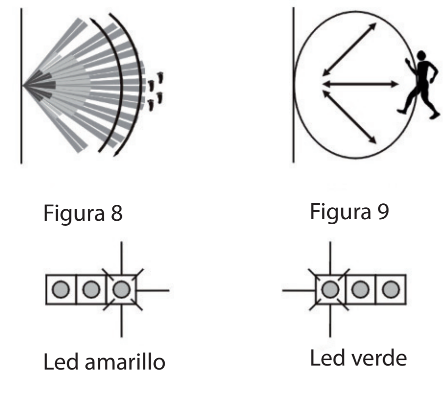


Figura 10

Figura 11

7. MODO MONITOREO

Y: Interruptor DIP 2 en estado "OFF"
Si los dos sensores (PIR y MW) captan la señal de detección al mismo tiempo, la alarma se activará.Este modo es recomendado para instalaciones con factores inestables.
O: Interruptor DIP 2 en posición "ON"
Si alguno de los sensores, capta una señal de alarma, la alarma se activará. Este modo se recomienda para ambientes con alta estabilidad ya que el detector utiliza una elevada capacidad de detección.
B (modo): Interruptor DIP 3 en posición "ON"
Durante este estado, el interruptor DIP 2 es inutilizable.
Si los dos sensores detectan la señal al mismo tiempo (como en el modo "Y") o si capta más señal MW mientras no hay ninguna señal de PIR, está dada la condición de alarma.
Este modo es recomendado para instalaciones que necesitan el modo "Y", pero puede existir un área de sombra PIR, o si alguien rocía el lente PIR intencionalmente para dañar la detección del mismo.
SENTIDO L: Interruptor DIP 4 en posición "ON"
La sensibilidad de detección de ambos sensores se verá reducida.

PIR: Durante este tiempo, las señales detectadas, tanto negativas como positivas,en el período PIR son limitadas.
MW: La respuesta de velocidad de detección de MW es de 0.5 segundos, corriendo a una velocidad de 0.6m/segundo.

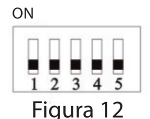


Figura 12

	1	2	3	4	5
ON	MAS-CARA	O	EI	SEN L	
OFF		Y		SEN H	LED

Figura 13

ALARMA	Led verde	Led azul/rojo	Led amarillo
PIR + MW	apagado	encendido	apagado
PIR	apagado	encendido	encendido
MW	encendido	encendido	apagado
MÁSCARA	FLASH	FLASH	FLASH

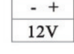
Figura 13

8. FUNCIÓN

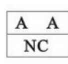
Función anti- máscara
Si algun objeto bloquea MW puede causar alarma por el parpadeo del LED indicador, y la señal es transportada al centro de monitoreo por el conector de máscara. El estado de alarma permanecerá hasta que las causas que la provocaron desaparezcan.
Activación de la función anti-máscara
Interruptor DIP 1 en posición "ON"
La activación de la función anti-máscara es la última operación. Despues de la activación, ATM-40 entra en un estado de auto-chequeo, durante este tiempo, el indicador LED va a parpadear por 100 segundos. Durante este tiempo,cierre la cubierta frontal y manténgase alejado del detector, entrará en un estado de configuración automática y realizará un ajuste automático de la altura del anti-máscara.
El punto más importante es, durante este tiempo, que no haya nada que se acerque al detector para evitar la configuración automática.
LED OFF : Interruptor DIP 5 en la posición "ON", limitará la pantalla de detección. Cuando conecte o retire el cable INHIBIT del equipo, el detector va a iniciar la pantala despues de la primer detección.
MW OFF
Interruptor DIP 1 en"OFF" / Interruptor DIP 5 en"ON"
Nota: Durante este modo, el anti-máscara se encuentra limitado. Cuando el indicador LED está en modo "OFF" la función anti-máscara es limitada. Si INHIBIT está conectado pero el centro de monitoreo está roto, el indicador LED no se activará. MW se apagan para evitar radiación en el área protegida.
Control de relé
Cuando INHIBIT está conectado, y el centro de monitoreo esta roto, el relé de la alarma se encuentrá en modo limitado.
Memoria
Cuando INHIBIT está conectado, el equipo es desconectado y se visualizará la primer alarma (ver figura 4). Cuando el equipo es re-conectado, la memoria vuelve a activarse.
Sincronización de MW
Conecte el cable INHIBIT del ATM-40D al tablero de control MWSY-8, cada sensor será sincronizado, de esta forma, se evitan las detecciones erróneas causadas por interferencia de microondas.
Esto es recomendado para ambientes que necesitan dos o mas ATM-40D (hasta 8 piezas)

9. CONECTAR EL TERMINAL

T T / NC — El contacto está cerrado normalmente, si remueve la pequeña cobertura frontal del detector de la pared, el contacto se abrirá (el sensor conecta con el monitor embutido)



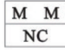
DC: 9-16 V / 30mA



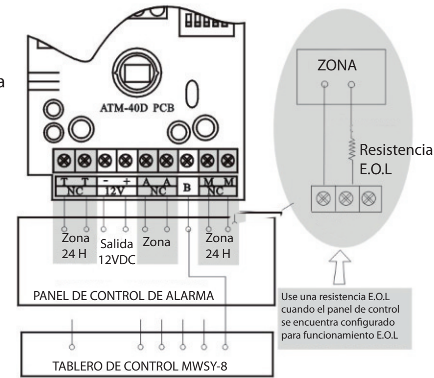
La salida de alarma está normalmente cerrada y su contacto se abre durante la alarma.



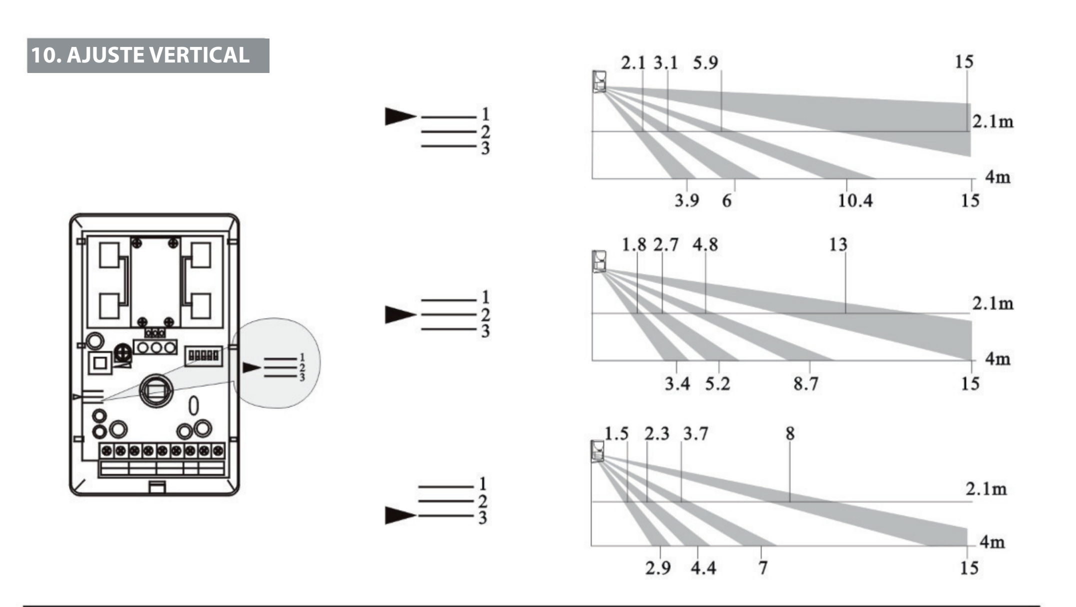
INHIBIT: reconocimiento de entrada por enchufar / sacar
Reconocimiento si se saca el equipo.



Cobertura de salida anti-máscara. El contacto se encuentra cerrado cuando es normal.



10. AJUSTE VERTICAL



11. NOTAS Y ADVERTENCIAS

Incluso hasta los detectores más sofisticados pueden, a veces, ser derrotados o dejar de dar alarma debido: fallo de alimentación, conexión incorrecta, enmascaramiento intencionado de los lentes, alteración del sistema óptico, baja sensibilidad en temperaturas ambientales cercanas a las del cuerpo humano y falla inesperada de algún componente. La lista detallada arriba incluye los razones más comunes, recomendamos que el detector y el todo el sistema de alarma sea chequeado semanalmente, para asegurar un funcionamiento óptimo del mismo.
Un sistema de alarma no debe ser considerado como un sustituto de seguro. El hogar y los dueños, o inquilinos deben ser lo suficientemente prudentes para continuar asegurando sus vidas y propiedades, aunque sean protegidos por un sistema de alarma.

Este dispositivo fue testeado y se encontró que cumple con los límites para un dispositivo digital de clase B, para instalaciones residenciales. El equipo genera, usa y puede irradiar energía de radio frecuencia y, si no es instalado y usado de acuerdo a las instrucciones, puede causar interferencia que perjudique a la recepción de la radio o televisión. Sin embargo, no hay garantía de que la interferencia no ocurra en una instalación particular. Si este dispositivo causa interferencia, puede ser verificado apagando y prendiendo el producto,el usuario puede eliminar la interferencia por uno de las siguientes sugerencias:
-Incrementar la distancia entre el dispositivo y el receptor.
-Conectar el dispositivo a una salida o circuito distinto del que le provee alimentación al receptor.
-Consulte a un distribuidor o un técnico experimentado de radio/tv

CUIDADO!: los cambios o modificaciones en esta unidad no están expresamente aprobados por la parte responsable del cumplimiento, podría anular la autoridad del usuario de operar el equipo.